DRIVING TRAINING SIMULATOR

Publication number: JP1241589 (A)
Publication date: 1989-09-26
Inventor(s): OMORI KENJI

Inventor(s): OMORI KENJI +
Applicant(s): TOSHIBA CORP +

Classification:

- international: G09B9/00; (IPC1-7): G09B9/00

- European:

Application number: JP19880067082 19880323

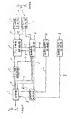
Priority number(s): JP19880067082 19880323

Abstract of JP 1241589 (A)

PURPOSE:To save instructor's labor by deciding whether training results of a trainee are correct or not according to normal training results, controlling the result as a chart, and analyzing the training results of the trainee statistically. CONSTITUTION:A training result processing means 7 which decides whether or not the training results are correct and generates the trainee chart, a trainee chart storage part 8 which stores the trainee chart, and a normal training result storage part 9 which stores the normal training results so as to control the training results of the trainee as the chart. Then information used to generate the chart of the trainee is obtained from a training result storage part 6 where the training results are stored for a back-track and a replay function.; Therefore, the training results of the trainee can be controlled by the driving training simulator, so paper control by an instructor is not necessary. Consequently, the control over the training results of the trainee by the instructor is almost automated and the instructor's labor is saved.

Also published as:

JP2592894 (B2)



Data supplied from the espacenet database - Worldwide

⑩ 日本国特許庁(JP) ⑪ 特許出願公開

@ 公 開 特 許 公 報 (A) 平1-241589

@Int. Cl. 4

厅内黎理番号 6612-2C

@公開 平成1年(1989)9月26日

G 09 B 9/00

審査請求 未請求 請求項の数 1 (全6頁)

50発明の名称 運転訓練シミユレータ

②特 顧 昭63-67082

識別記号

②出 顧 昭63(1988)3月23日

@発明者 大 森 塞司 東京都府中市東芝町1番地 株式会社東芝府中工場内 の出 頤 人 株式会社東芝 神奈川県川崎市幸区堀川町72番地

60代 理 人 弁理十 則近 憲佑 外1名

1. 発明の名称

運転訓練シミュレータ

2. 特許請求の新朋

プラント状態を模擬し、訓練者に正しいプラン トの運転方法を学習させる事を目的とした運転訓 頼シミュレータにおいて、インストラクタからの 要求受付及びインストラクタへの情報提供を行な う対話部と、プラント状態の設定変更を行うプラ ント状態変更手段と、プラントの特性を忠実に模 擬するプラント特性模擬部と、プラント状態を測 核者に表示するプラント状態表示部と、訓練者か らの操作を受付けるプラント操作部と、 訓練結果 を保存する訓練結果記憶部と、正常な訓練結果を 記憶する正常訓練結果記憶無と、訓練結果の正否 判定を行ない訓練者カルテとして処理する訓練結 果処理手段と、その訓練者カルテを保存する訓練 者カルテ記憶部とより構成し、その訓練者の訓練 結果を正常な訓練結果と正否判定し、その結果を カルテとして管理出来、顕接者の開鍵結果分析お よび統計が行える事を特徴とした選転訓練シミョ

3. 発明の詳細な説明

(発明の目的)

(産業上の利用分野)

本発明は、運転制練用シミュレータに関するも のである.

(従来の技術)

運転訓練シミュレータは、現在あらゆる部門に おいて、開発導入されている。周知のように、遅 転割減シミュレータは、プラント運転保守員を効 果的に育成する為に開発されたものであり、ブラ ントの動物性例えば火力容離分野においてはポイ ラ、タービン、発電機等の主機・補機及び賃貸系 の圧油系等を実機と同時に模擬し、実機と同様な 密視盤・操作盤あるいはCRTに表示する。 V. 現実的に実施困難な状態や発生頻度の少ない異常 状態をインストラクタが操作出来る事から通常選 転だけではなく、保守・事故対応についても訓練 出来る権威となっている。

又、別様関め時に、目的に合ったブラント状態 が設定出来る初間状態設定機能や、現在のシミュレーション状態を過去の任意な時点のシミュレーション状態に戻すパックトラック機能、現在のシミュレーション状態に戻しその時点から現在時点返の 運転状態を再乳するリブレイ機他をを増えている。 第5 関は性栄の運転制練シミュレーション・ターリーターの構成的であり、インストラクタ、運転制御シミュレーターの構成的であり、インストラクタ、運転制御シミュレータ

まず、選転別様シミュレータの選用の一例として、主機停止状態からの起動操作について説明す

訓練者が一体となって訓練を作める機械となって

いる.

インストラクタは対話部1を用いて、主機停止 状態設定のブラント状態設定変更要求。をブラン ト状態設定変更等のに出す。プラント状態設定 変更手限2は、主機停止のブラント状態設定変更 情報5をブラント特性概算部3に設定する。

プラント特性模擬部3の数式又は模擬ハード高

贈等により模擬された主機停止状態のプラント状態。は、実盤と同様な監視盤あるいはCRT等のプラント状態表示部4に表示され、訓練者に提供される。

期報者は、ブラント状態美示部4の状態に基づ き、機作者のSWあるいはCRT等のブラント機 作部5を用いて、ブラント総動機作を行う、ブラ ント機作部5は別域有機作情報 dをブラント特性 概載部3に通知する。これにより、負債者のブラ ント起動操作に対するブラント特性複数が行なわ ある。

次に事故・故障発生の動きについて説明する。 インストラクタは前径の構な起動操作中、例えば 井ロック故障を起す為対話部1を用いて、井ロッ のブラント状層殺定変更要求 a を、ブラント状 類認定変更手段 2 に出す。ブラント状質数定変更 手段 2 は、井ロックの情報であるプラント状態数 定変更情報 b を ブラント特性機類部 3 に設定し、 井をロック させる。井ロックによる影響はブラン ・ 特性機構部 3 にて概要され、その影響の出たブ

ラント状態のがプラント状態表示部に表示される。別様者はプラントの具常状態に気づき、原因 取を検討を行う。別様者は原因突明後、例えば等 の対応処理を操作し、プラントサリップ事を防ぐ等 の対応処理をプラント操作部5を用いて行う。 プラント操作部5は前記対応処理である別様者 操作情報(をプラント特性概頼部3に連知する。 これにより弁ロック事故の対応処理に対するプラ ン特性機能がたなわれる。

次にバックトラック、リプレイの動きについて 説明する。

前述の様な無数機能におけるインストラクタからのブラント状態設定変更情報し、プラント物性 観點3からのプラント状態 c. 及び既接者からの訓練者操作情報 d.はインストラクラ要求的、別様 岩操作的 2 は定周期に原次訓練者結果記憶節 6 列えばあ3回の訓練記機様 程201 の通り時系列に保存され、パックトラック・リブレイ機能の再現用データとして用いられる。

インストラクタからのパックトラックリプレイ

要求は、通話部1を用いて、例えば現在のシミュ レーション状態から過去10分前のシミュレーショ ン状態再現要求として、プラント状態再現要求i が訓練結果記憶部6に出される。訓練結果記憶部 6は、現在から10分前のプラント状態をプラント 状態再見情報 j として、プラント特性概要部3に 設定する。これにより、現在から10分前のプラン ト状態 c が、プラント状態表示部4に表示される。 これが、バックトラックの機能である。又、リブ レイ機能は、前記パックトラック機能にて過去10 分前に戻したシミュレーション時点から現在時点 迄のインストラクタのプラント状態設定変更情報 及び訓練操作情報を訓練結果記憶部6より現在時 刻に向った時系列順にて、プラント特性複響祭3 に設定して行く。これによりプラント特性権概念 3にて、過去10分前から現在までのプラント状態 c が模擬され、プラント状態表示部 4 に再現表示 される.

以上の様な特長をもつ運転訓練シミュレータは、 プラント全自動化が主流になった現在、実機では 体験出来ない運転顕載を安全かつ効果的に行なえ る事からさまざまなレベルを持つ多くの訓練者が、 インストラクタのもとで訓練を行っている。

(発明が解決しようとする課題)

しかし、この多くのさまざまなレベルをもつ別様者の別級結果を管理しているものは、インストラクタによるペーパー管理例えば別級者管理シートのみであり、別級結果の分析・別域の世習項目の選択等は、前位別級管理シートからインストラクタが判断しており、インストラクタである。(40年の 典 110 人 110

(羅頭を解決するための手段)

この目的を解決する為の本発明の構成を第1図 を用いて説明する。

本発明においては、誤蔵者の誤離結果をカルテ として管理する為、使来の構成に関離結果の正否 判定並びに関離者カルテの作成を行う訓練結果処 手段でと、前記訓練者カルテを配信する開練着 カルテ記憶部ちと、正常な訓練制殊を配信する 常訓練結果記憶邸9とを設ける。 満、 類練者のカルテを作る為の情報については、 バックトラック、リブレイ機能の為に訓練結果を保存した類様結果 記憶部6より得るものとする。

(4E III)

使って、本発明では別様者の別練結果を運転別 練シミュレータにて管理し、別練結果の正否判定。 別様者の特徴、分析・統計を運転別載シミュレー タを用いて行ない、インストラッタの省力化をは れた。

(実施例)

まず訓練者カルテの管理を本発明の構成図である。 第1回を用いて説明する。

正常訓練結果記憶部9より、初開状態番号、事故・ 故障番号。起動/停止等の操作モードをキーとし て正常訓練結果情報5。を取り出す。

ここで、正常訓練結果記憶部9に記憶される正常訓練結果情報1,について述べる。

別減項目に対する正常な原数結果は、正常別載 結果配値部9に度存されている。これは、シミュ レータ源入時、本発明の運転開減シュレータを 用いて正常な回載を行ない、正常問額結果配値部 9に登録したものである。登録方法は、別額項目 に対応した正常な提作を行ない、その訓練対果配 値部6に配値させる。

変に、対話部1を用いて正常別解起果保存要求 hを、別線無果記憶部6に出力し、正常別解結果 情程で、その別以服書号、事故、故障書号、起動ノ 学止等の條件モードをキーとして、正常別線結果 記憶部9と受験する。

尚、馴練によっては、操作SWを操作する順序 が逆になってもシーケンス的に問題がなかったり、 機作SWと操作SWの間にタイマーが入っており、 想定時間内に提作しなければならないものがある。 この様な操作SWのロジック条件及び時間要素を 正常訓練終嬰記憶部9内の正常訓練結果情報かに 与える為、インストラクタは対話部1より、正常 訓練結果情報が、を取り出す為の訓練結果処理要求 e例えば訓練項目、初期状態番号等のキーを訓練 結果処理手段でに出す。訓練結果処理手段では、 正常訓練結果記憶部9より、初期状態番号、事故・ 故障番号、起動/停止等の操作モードキーに対す る正常訓練結果情報が、を取り出し前記対話部1に 表示する。インストラクタは、対話部1に表示さ れた正常顕維結果情報もに前にロジック条件及び 時間要素の追加修正を行う。以上の様にロジック 条件及び時間要素が付加された正常訓練結果情報 f. は、別線数県処理手助7を介して、正常別線数 果記憶部9に保存される。

次に、類核結果処理手段7は訓練項目に対する 別は者の誤機作等を訓練結果情報 (及び正常別線 結果情報(,から判断し、訓練者のカルテとして作 成する。作成されたカルテは、訓練者カルテ情報 6 例えば期報者名、別載日時、別載明日、別報結果正否、新機作内容等として別載者カルテ配憶部 8 に保存する保存された別載者カルテ値程をは、 インストラクタの要求により、対話部1を用いて、 例えば次の機に取り出す事が出来る。

インストラクタは、対話形1 k 用い、調整結果 処理手段でに対し、訓練者名、效出し条件等の訓 総解系処理要求。を要求する。訓練結果処理手段 では、訓練提果処理要求。の東米内容に対する訓 維オカルテ情報。を訓練オカルテ記憶部 8 より取 り出し、対話部1 に表示する。以上の標に本処明 の選転訓練さミュレータは、訓練者カルテを作成・ 影像・表示し、簡単される。

ここでは、本発明の開業者カルテのフォーマット及び創業結果の正否判定についての一実施例について説明する。

第2 関は本発明の選転訓練シミュレータを用い て作成される誤練者カルテの一例である。誤解者 カルテは、誤練者の老前,性別,年令,事業所名 等の顕義者の情報である個人情報101 と、脳練者 の削離結果を初期状態物に分類し、正・否判定した削離結果展開情報[02]とは例は開離した目付、 測離の最初に行う初期状態設定の名称、事故・故 院を発生させた場合は、事故・故機模類名称、訓 観中のブラント操作及び放陰対定操作の正・否判 学結果、訓練中の関係データ等である。

男もは正常別域制度情報に操作SWの操作条件、 及びタイで条件をインストラクタより与える為の 常別域制架情報を正面面図の一実施例である。 正常別域制架情報と語る図の機構覧に示す適り、 時系列的な操作SW1の状態を記憶した情報であ る。ここで、操作SW1と操作SW2の操作の順 床はどちらが形でもシーケンス的に関係ない場合、 関序条件はないと言う事を条件覧に例えばNS (MOT Sequential)と表現する。

又、 幾作 S W 4 と 幾作 S W 5 の 幾作間隔に 3 分 の 規定時間 がある場合、 タイマ 覧に 3 分と表現す る。

以上の様に、正常別額結果情報は条件及びタイ マー情報をインストラクタより付加修正的来る事 から、別額結果の正否に応用性例えば、別額着A が行った操作と別額者Bの行った操作は事なるが、 どちらも正しいといった判定を行う事が可能となる。

いま、一連の訓練カリキュラムが終了し、訓練 者の訓練結果が、訓練結果記憶部6に保存されて いる。インストラクタは、削載者の削数結果を削 離者カルテとして作成する為に対話部1を用い、 カルテ作成の為の削載結果処理要求 o を削減結果 処理手限7に出す。

類離結果処理手段?は、訓練結果把他無名より 一項目の訓練すなわち初期状態数変から依め知識 状態数定までの訓練器架情報 f を取り出し、その 離結果配種部のより取り出す。次に類鍵結果処理 手段?は、前記記類結果情程f。と正常訓練結果 手段?は、前記記類結結果情程f。と記念 素情程f。の比較例えば、操作S W の機作期序タイ で乗件等を行ない訓練者のブラント操作の説りま より、機作不足等を第3回の様にチェックす る。

チェックした解釈は、第2 関の別種者カルテの 限解結果履歴情報102 の一つとして作成される。 以上の様にして、別載的お外に間離るに保守される。 作成され、別種者カルテ記憶師 8 に保守される。 が話部1より別種者名及び別種者カルテ取り出し 条件例えば事故対応別額の別種的果正・3のリス アップを訓練者カルテ発用要求 e として、調練者 を理事度 7 に要求される。別線結果理事度 7 は 別様者カルテ取り出し条件に沿い。 記憶部 8 より明えば、事故対応訓練的期離結果 か 以ストアップし、別練者カルテ情報 e として、対 話部 1 に表示するインストラクタは、対話部 1 に表示された事故対応訓練の別練結果一覧を見て、 訓練者のウィークポント所対は電気系の事故対応 に弱い等をつかみでリークポイントに対する で紹い等をつかみでリウュークポイントに対する でがインスはは 微弱を行う。

以上の様に、インストラクタは訓練結果の管理、 分析を選転訓練シミュレータを用いて、調練と平 行して行う事が出来る。別域項目を運転訓練のほ 定試験として運用する場合、別域有力ルテは、選 転別被試験結果となる。各別種項目にあらかじめ 配点を行ない、別維終了後、開練者カルテに前記 配点に従い得点をつけ、タイプライタ等に出力す る。

これにより選 転割 練シミュレータを用いた、 22 定試験の管理が行なえる。 「毎回の効果」

以上に述べた核に、本見明によれば削減者の削減結果を運転削減シミュレータにて管理する多か らインストラクタのペーパ管理が不要になる。又、 繊維結果正常を自動物定し、削減者のカルテとし て保存出来る事から削減者の別減結果分析、統計 が運転削減シミュレータを用いて行う事が出来る。 これにより、インストラクタの削減結果分析。 別類結果の管理は、ほぼ自動化されたことになり、 インストラクタの場合化させかる裏が出来る。

又、測練者においても自分の訓練結果をカルテ として見る事が出来る事から自己診断並びに机上 における列習等として訓練後も活用する事が出来

4. 図面の簡単な説明

第1回は本発明の連転訓練シミュレータの導成 図、第2回は本発明の訓練者カルテー実施例の段 明辺、第3回は本発明の訓練起果何実施例の段 報果情報から正否判定する方法の一実施例の段明 図、第4回は本発明の正常訓練結果情報修正顧問

の一実施例の説明図、第5 図は従来の選転訓練シ ミュレータの構成図である。

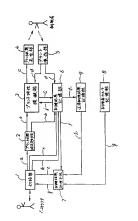
1…対話部 2…プラント状態変更手段

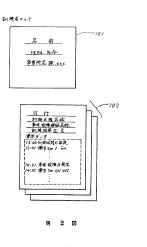
3 ··· プラント特性模擬部 4 ··· プラント状態表示部 5 ··· プラント操作部 6 ··· 訓練結果記憶部

7…訓練結果処理手段 8…訓練者カルテ記憶部

9 …正常訓練結果記憶部

代理人 弁理士 則 近 æ 佑 同 弟子丸 健







据 3 四



